

Integrazione numerica

Ana Alonso

Dipartimento di Matematica - Università di Trento

22 Novembre 2019

Formule di quadratura

Esempi di formule di quadratura di Newton-Cotes:

- ▶ Formula del punto medio: $\int_a^b f(x) dx \approx (b - a)f\left(\frac{a+b}{2}\right)$.
- ▶ Formula del trapezio: $\int_a^b f(x) dx \approx \frac{b-a}{2}[f(a) + f(b)]$.
- ▶ Formula di Simpson:
 $\int_a^b f(x) dx \approx \frac{b-a}{6} \left[f(a) + 4\left(\frac{a+b}{2}\right) + f(b) \right]$.

Esempio di formula di quadratura di Gauss:

- ▶ Formula a due punti: $\int_{-1}^1 f(x) dx \approx f\left(\frac{-1}{\sqrt{3}}\right) + f\left(\frac{1}{\sqrt{3}}\right)$.
(Per approssimare $\int_a^b f(x) dx$ fare il cambiamento di variabile $x = \frac{a+b}{2} + s\frac{b-a}{2}$.)

Formule di quadratura composite

Si decompone l'intervallo d'integrazione in N sottointervalli di uguale ampiezza e si usa una formula di quadratura (la stessa) in ogni sottointervallo.

$H = \frac{b-a}{N}$, $P_i = a + iH$ per $i = 0, 1, \dots, N$.

$$\int_a^b f(x) dx = \sum_{i=1}^N \int_{P_{i-1}}^{P_i} f(x) dx$$

$$\approx \sum_{i=1}^N \frac{H}{2} (f(P_{i-1}) + f(P_i)) \quad (\text{trapezi})$$

$$\approx \sum_{i=1}^N \frac{H}{6} \left(f(P_{i-1}) + 4f\left(\frac{P_{i-1} + P_i}{2}\right) + f(P_i) \right) \quad (\text{Simpson})$$

Nodi della formula di quadratura

$$x_i = a + ih, \quad i = 0, 1, \dots, M, \quad h = \frac{b-a}{M}.$$

- ▶ Formula del trapezio con N sottointervalli: $M = N$

$$\int_a^b f(x) dx \approx \frac{h}{2} \left[f(x_0) + 2 \sum_{i=1}^{M-1} f(x_i) + f(x_N) \right].$$

- ▶ Formula di Cavalieri-Simpson con N sottointervalli: $M = 2N$

$$\begin{aligned} \int_a^b f(x) dx &\approx \frac{H}{6} \sum_{i=1}^N \left[f(P_{i-1}) + 4f\left(\frac{P_{i-1} + P_i}{2}\right) + f(P_i) \right] \\ &= \frac{h}{3} \left[f(x_0) + 4 \sum_{i=0}^{N-1} f(x_{2i+1}) + 2 \sum_{i=1}^{N-1} f(x_{2i}) + f(x_{2N}) \right]. \end{aligned}$$

Esercizio

Scrivere due funzioni di Matlab che approssimino

$$\int_a^b f(x) dx$$

usando le formule composite con N sottointervalli

- ▶ dei trapezi,
- ▶ di Simpson.

Esercizio

- ▶ `function q=trapezi(fun,a,b,N)`
`H=(b-a)/N;`
`x=[a:H:b];`
`fx=fun(x);`
`q=H*(fx(1)/2+sum(fx(2:end-1))+fx(end)/2);`
- ▶ `function q=simpson(fun,a,b,N)`
`H=(b-a)/N;`
`x=[a:H/2:b];`
`fx=fun(x);`
`q=H/6*(fx(1)+4*sum(fx(2:2:end-1))+2*sum(fx(3:2:end-2))+fx(end));`

Esercizio

- ▶ Scrivere una funzione di Matlab che implementi la forma composta della seguente formula di quadratura

$$\int_a^b f(x) dx \approx \frac{b-a}{8} \left[f(a) + 3f\left(a + \frac{b-a}{3}\right) + 3f\left(a + 2\frac{b-a}{3}\right) + f(b) \right]$$

- ▶ Scrivere una funzione di Matlab che implementi la forma composta della formula di Gauss a due punti

$$\int_{-1}^1 f(x) dx \approx f\left(\frac{-1}{\sqrt{3}}\right) + f\left(\frac{1}{\sqrt{3}}\right)$$

Il comando integral

Il comando di Matlab `Q = integral(fun,a,b)` approssima l'integrale della funzione `fun` da `a` a `b` usando una formula di quadratura adattiva.

*"Attempts to satisfy $|Q - I| \leq \max(\text{AbsTol}, \text{RelTol} * |Q|)$, where I denotes the exact value of the integral. Usually RelTol determines the accuracy of the integration. However, if $|Q|$ is sufficiently small, AbsTol determines the accuracy of the integration, instead. The default value of AbsTol is $1.e-10$, and the default value of RelTol is $1.e-6$."*

Stima a posteriori dell'errore - I

Formula di Simpson composta: errore con passo h

$$I(f) - I_h^S = -\frac{b-a}{180} h^4 f^{(iv)}(\zeta)$$

Errore con passo $h/2$

$$I(f) - I_{h/2}^S = -\frac{b-a}{180} (h/2)^4 f^{(iv)}(\hat{\zeta})$$

Quindi

$$I(f) - I_h^S \approx 2^4 \left[I(f) - I_{h/2}^S \right]$$

se $f^{(iv)}(\zeta) \approx f^{(iv)}(\hat{\zeta})$.

Stima a posteriori dell'errore - II

Stima dell'errore usando $|I_{h/2}^S - I_h^S|$:

$$I(f) - I_h^S = I(f) - I_{h/2}^S + I_{h/2}^S - I_h^S .$$

$$2^4 \left[I(f) - I_{h/2}^S \right] \approx I(f) - I_{h/2}^S + I_{h/2}^S - I_h^S .$$

$$(2^4 - 1) \left[I(f) - I_{h/2}^S \right] \approx I_{h/2}^S - I_h^S$$

$$|I(f) - I_{h/2}^S| \approx \frac{1}{2^4 - 1} |I_{h/2}^S - I_h^S| .$$

Esercizio

- ▶ Scrivere una funzione di Matlab per approssimare

$$\int_a^b f(x) dx$$

con errore stimato minore di `tol1` usando la formula di Simpson.

Esercizio

- ▶ Scrivere una funzione di Matlab per approssimare

$$\int_a^b f(x) dx$$

con errore stimato minore di `toll` usando la formula di Simpson.

```
function [q,n]=simsontoll(fun,a,b,toll)
imax=20;
qold=simpson(fun,a,b,1);
n=2;
K=1/2;
toll=K*toll;
for i=1:imax
    q=simpson(fun,a,b,n);
    err=abs(q-qold)/15;
    if err < toll, return, end
    qold=q;
    n=2*n;
end
```

Esercizi

- ▶ Scrivere una funzione di Matlab per approssimare

$$\int_a^b f(x) dx$$

con errore stimato minore di `tol1` usando la formula dei trapezi.

Algoritmi di integrazione adattivi

Si cerca un'approssimazione di $\int_a^b f(x) dx$ con errore minore di una prefissata tolleranza `tol` dividendo l'intervallo d'integrazione in **sottointervalli non uniformi** .

- ▶ Se $[c, d] \subset [a, b]$ cerco di approssimare $\int_c^d f(x) dx$ con errore minore di $\frac{d-c}{b-a} \text{tol}$.
- ▶ Serve una funzione che approssimi $\int_c^d f(x) dx$ e fornisca anche una stima dell'errore.
- ▶ La seguente funzione lo fa usando il metodo di Simpson composito con due sottointervalli

```
function [q,err]=fquad(fun,c,d);  
H=(d-c)/2;  
x=[c:H/2:d];  
fx=fun(x);  
qold=H/3*(fx(1)+4*fx(3)+fx(5));  
q=H/6*(fx(1)+4*fx(2)+2*fx(3)+4*fx(4)+fx(5));  
err=abs(q-qold)/15;
```

Algoritmi di integrazione adattivi

```
Iapp=0
c=a; d=b;
while c~=b
    [q,err]=fquad(fun,c,d)
    if err < (d-c)/(b-a) * toll
        Iapp=Iapp+q;
        c=d; d=b;
    else
        d=(c+d)/2;
    end
end
```

Algoritmi di integrazione adattivi

```
function [Iapp,n,v]=simpsonadatt(fun,a,b,toll)
c=a; d=b;
Iapp=0;
v=c;
K=1/2;
toll=K*toll;
while c~b;
    [q,err]=fquad(fun,c,d);
    if err< toll*(d-c)/(b-a),
        Iapp=Iapp+q;
        c=d; d=b;
        v=[v,c];
    else
        d=(c+d)/2;
    end
end
n=length(v)-1;
```